

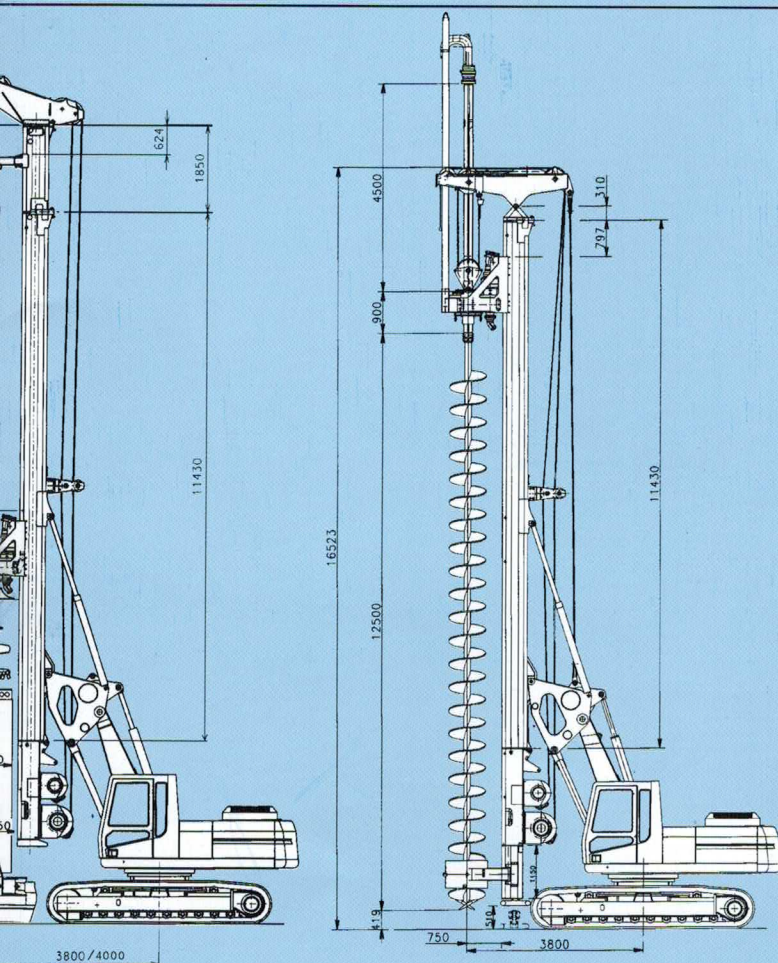
R-412HD

Rotary idrauliche
Hydraulic rotary rigs



SOILMEC 





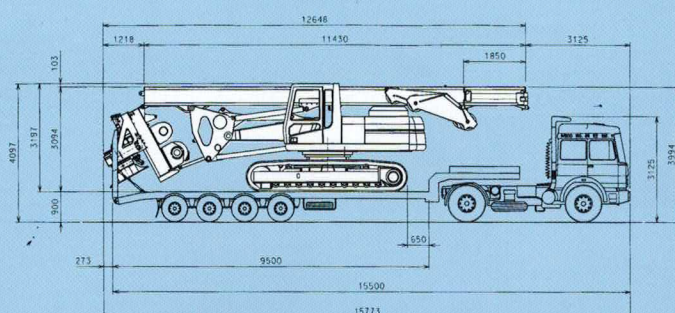
Diametro max foro Max. pile diameter	mm	1500
Diametro max intubato Max. cased diameter	mm	1300
Profondità max foro Max. depth pile	m	55
Coppia massima nominale Max nominal torque	kNm	122 @ 35 MPa
Velocità massima perforazione Max drilling speed	rpm	29
Velocità di scarico Spin off	rpm	180
Tiro nominale argano principale Main winch nominal line pull (ISO M5 - L2 - T5)	kN	150
Tiro nominale argano ausiliare Service winch nominal pull (ISO M5 - L2 - T5)	kN	65
Motore Engine	Tipo Type	Caterpillar 3126TA
Potenza mass. installata Max installed power	kW (BHP)	169 (226) @ 2000 rpm
Sistema tiro/spinta Crowd system by cylinder	kN	120/120 (5.1 m stroke)
Pull Down a fune Crowd system by winch	kN	120/120 (11 m stroke)
Peso macchina Operating weight	ton	45/48*

*Il peso varia a seconda dell'allestimento / Weight depends on final configuration.

*I valori nominali sono riferiti ad un rendimento totale al 100% / The nominal values are referred to 100% total efficiency.

MORSA GIRATUBI
ASING OSCILLATOR

PALI ELICA CONTINUA
CONTINUOUS FLIGHT AUGER (CFA)



ASTE A FRIZIONE Ø 355
KELLY FRICTION Ø 355

n° elementi n° elements	lunghezza length	profondità depth	peso weight	H
4x	6.0 m	19.0 m	2400 kg	6.9 m
4x	9.0 m	32.2 m	3400 kg	6.6 m
4x	11.0 m	38.8 m	3700 kg	4.2 m
4x	12.0 m	44.8 m	4200 kg	3.4 m
5x	8.5 m	38.2 m	4100 kg	6.9 m
5x	9.0 m	40.3 m	4200 kg	6.6 m
5x	12.0 m	55.0 m	4800 kg	3.6 m



ASTE A BLOCCAGGIO MECCANICO Ø 355
KELLY MECHANICAL LOCKING Ø 355

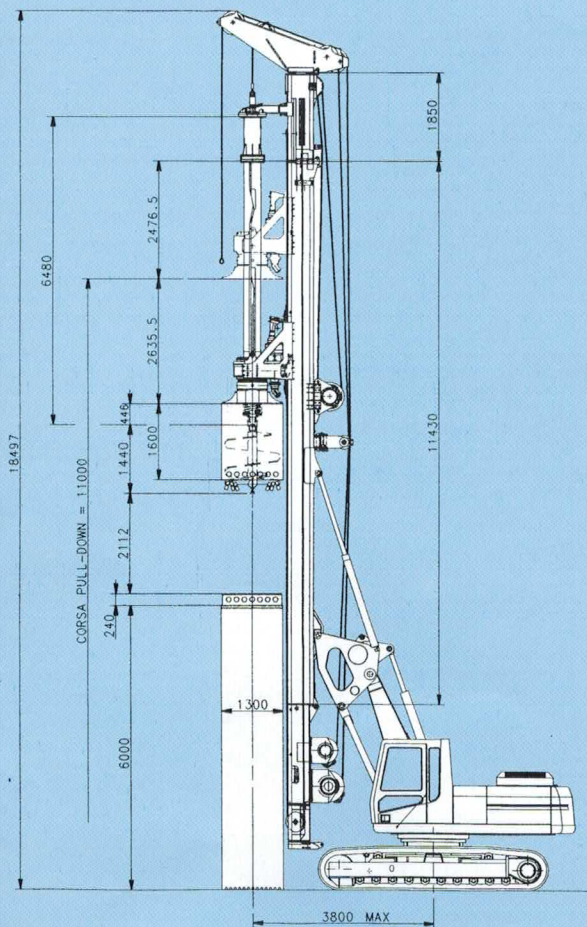
4x	6.0 m	18.7 m	2400 kg
4x	8.0 m	28.7 m	3000 kg
4x	9.0 m	31.8 m	3300 kg
4x	10.5 m	38.3 m	3800 kg
4x	12.0 m	44.7 m	4300 kg

CARATTERISTICHE PRINCIPALI
MAIN FEATURES

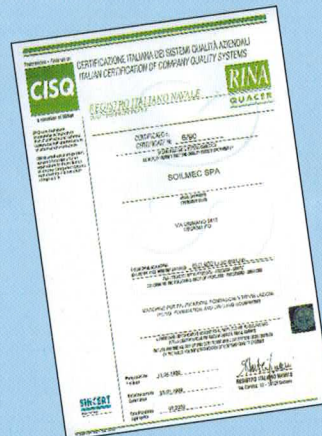
- 1** Sottocarro classe D5 con cingoli espandibili a mezzo cilindri idraulici.
Undercarriage class D5 with expandable tracks by means of hydraulic cylinders.
- 2** Torretta Caterpillar tipo 3.25 B completa di motore CAT 3126TA e cofanatura insonorizzata, montata su ralla di rotazione a 360°.
Caterpillar Power module c/w diesel engine CAT 3126TA and sound proofed canopy, mounted on a 360 degrees slew ring.
- 3** Gruppo argani.
Winch assembly.
- 4** Sistema a parallelogramma che permette di variare il raggio di lavoro mantenendo l'antenna sempre in posizione verticale.
Parallelogram system which allows various working radius and always maintaining the mast in vertical position.
- 5** Antenna automontante sulla quale può essere applicata la coppia massima su tutta l'altezza e composta da un elemento intermedio di 11,43 m, un elemento inferiore di 2,3 m ed una prolunga di 1,85 m
Self-erecting mast which can withstand the max torque over the whole length it is composed by 11,43 m intermediate element, 2,3 m bottom element and 1,85 m extension.
- 6** Testata.
Sheave cathead.
- 7** Sistema di spinta mediante cilindro idraulico con corsa di 5,1 m.
Crowd system by 5,1 m hydraulic cylinder.
- 8** Testa motrice a 2 velocità di perforazione ed una velocità di scarico veloce. Per ciascuna velocità di perforazione si raggiunge la coppia massima.
Rotary head with 2 drilling speeds and one high spin-off speed. For each drilling speed the max torque is obtained.
- 9** Asta telescopica con guida disponibile nella versione a bloccaggio meccanico o frizione.
Telescopic kelly bar with guide on mast either available friction or mechanical locking type.
- 10** Predisposizione meccanica ed idraulica per morsa giracolonna (disponibile su richiesta).
Mechanical and hydraulic pre-arrangement for casing oscillator (available on request).
- 11** Sistema di pull-down a fune (opzionale)
Crowd system winch (optional)



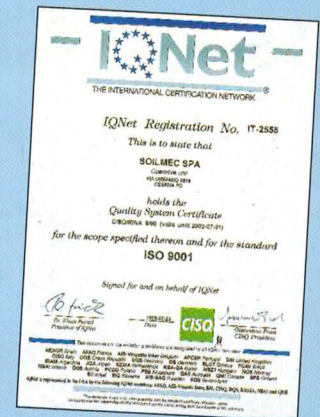
Rotary idrauliche Hydraulic rotary rigs



SISTEMA DI PULL-DOWN A FUNE
CROWD SYSTEM BY WINCH



Sistema di Qualità Certificato
Certified Quality System



Dal 1990 la Soiltec si è uniformata alle normative previste dal sistema di Qualità ISO 9001/UNI 29001.
In 1990 Soiltec was awarded the certification of its own Quality System to ISO 9001/UNI 29001 series standards

La nuova perforatrice R-412HD è dotata di sistema elettronico di controllo **"Maestro"** che assicura il miglior equilibrio tra potenza in entrata ed in uscita delle pompe idrauliche così da ottenere migliori prestazioni ed efficienza nei consumi.
Inoltre attraverso un monitor di controllo situato in cabina l'operatore è costantemente informato sulla funzionalità dell'escavatore. Lo stesso sistema di controllo prevede una procedura di autodiagnosi guasti.

*The new R-412HD rig is equipped with an electronic device named **"Maestro"** which balances engine speed and pump output for maximum control productivity and and fuel consumption.
Through a display the operator can control the power module efficiency. **"Maestro"** device can provide information failures through a self diagnostic system.*

